

ΓΡΑΜΜΙΚΗ ΑΛΓΕΒΡΑ ΙΙ

ΑΣΚΗΣΕΙΣ - ΦΥΛΛΑΔΙΟ 7

ΔΙΔΑΣΚΟΝΤΕΣ: Ν. Μαρμαρίδης - Α. Μπεληγιάννης

ΒΟΗΘΟΙ ΑΣΚΗΣΕΩΝ: Χ. Ψαρουδάκης

ΙΣΤΟΣΕΛΙΔΑ ΜΑΘΗΜΑΤΟΣ :

<http://users.uoi.gr/abeligia/LinearAlgebraII/LAII.html>

30 - 5 - 2012

Άσκηση 1. Έστω $(\mathcal{E}, \langle, \rangle)$ ένας Ευκλείδειος χώρος και θεωρούμε τη γραμμική απεικόνιση

$$f : \mathcal{E} \longrightarrow \mathcal{E}, \quad f(\vec{x}) = \lambda \vec{x}$$

όπου $\lambda \in \mathbb{R}, \lambda \neq 0$. Να δείξετε ότι η f είναι ισομορφισμός, αλλιώς γενικά όχι ισομετρία. Να βρεθεί αναγκαία και ικανή συνθήκη έτσι ώστε η f να είναι ισομετρία.

Λύση. Έστω $\vec{x} \in \text{Ker } f$. Τότε $f(\vec{x}) = \lambda \vec{x} = \vec{0}$ και αφού $\lambda \neq 0$ έπεται ότι $\vec{x} = \vec{0}$. Άρα $\text{Ker } f = \{\vec{0}\}$ και επομένως η f είναι ένα προς ένα. Έστω $\vec{y} \in \mathcal{E}$. Τότε υπάρχει $\vec{x} = \frac{1}{\lambda} \vec{y} \in \mathcal{E}$ έτσι ώστε $f(\vec{x}) = \lambda \frac{1}{\lambda} \vec{y} = \vec{y}$. Συνεπώς η f είναι επί και άρα ισομορφισμός. Έχουμε:

$$\|f(\vec{x})\| = \|\lambda \vec{x}\| = |\lambda| \cdot \|\vec{x}\| \neq \|\vec{x}\|$$

Επομένως η f γενικά δεν είναι ισομετρία. Έστω $\vec{x} \in \mathcal{E}$. Τότε:

$$\begin{aligned} \|f(\vec{x})\|^2 = \|\vec{x}\|^2 &\iff \langle f(\vec{x}), f(\vec{x}) \rangle = \langle \vec{x}, \vec{x} \rangle \\ &\iff \langle \lambda \vec{x}, \lambda \vec{x} \rangle = \langle \vec{x}, \vec{x} \rangle \\ &\iff \lambda^2 \langle \vec{x}, \vec{x} \rangle = \langle \vec{x}, \vec{x} \rangle \\ &\iff \lambda^2 = 1 \\ &\iff \lambda = \pm 1 \end{aligned}$$

Άρα η f είναι ισομετρία αν και μόνο αν $\lambda = \pm 1$. \square

Άσκηση 2. Έστω $(\mathcal{E}, \langle, \rangle)$ ένας Ευκλείδειος χώρος πεπερασμένης διάστασης.

(1) Αν \vec{x}, \vec{y} είναι δύο διανύσματα του \mathcal{E} έτσι ώστε $\|\vec{x}\| = \|\vec{y}\|$, να δείξετε ότι υπάρχει μια ισομετρία $f : \mathcal{E} \longrightarrow \mathcal{E}$, έτσι ώστε: $f(\vec{x}) = \vec{y}$.

(2) Αν $\vec{x}, \vec{y}, \vec{z}, \vec{w}$ είναι τέσσερα διανύσματα του \mathcal{E} έτσι ώστε

$$\|\vec{x}\| = \|\vec{y}\| \quad \text{και} \quad \|\vec{z}\| = \|\vec{w}\|$$

να εξετασθεί αν υπάρχει ισομετρία $f : \mathcal{E} \longrightarrow \mathcal{E}$, έτσι ώστε:

$$f(\vec{x}) = \vec{y} \quad \text{και} \quad f(\vec{z}) = \vec{w}$$

Λύση. (1) Αν $\vec{x} = \vec{0}$, τότε επειδή $\|\vec{x}\| = \|\vec{y}\|$, έπεται ότι $\vec{y} = \vec{0}$. Τότε προφανώς κάθε ισομετρία $f : \mathcal{E} \longrightarrow \mathcal{E}$, έχει την επιθυμητή ιδιότητα $f(\vec{x}) = f(\vec{0}) = \vec{0} = f(\vec{0}) = f(\vec{y})$.

Έστω $\vec{x} \neq \vec{0}$, και επομένως $\vec{y} \neq \vec{0}$. Θέτουμε:

$$\vec{e}_1 = \frac{\vec{x}}{\|\vec{x}\|} \quad \text{και} \quad \vec{e}_1 = \frac{\vec{y}}{\|\vec{y}\|}$$

Συμπληρώνουμε τα μοναδιαία διανύσματα \vec{e}_1 και \vec{e}_1 σε ορθοκανονικές βάσεις του \mathcal{E} :

$$\mathcal{B} = \{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_n\} \quad \text{και} \quad \mathcal{C} = \{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_n\}$$

Τότε όπως γνωρίζουμε υπάρχει μοναδική ισομετρία $f: \mathcal{E} \rightarrow \mathcal{E}$ έτσι ώστε:

$$f(\vec{e}_i) = \vec{e}_i \quad 1 \leq i \leq n$$

Άρα υπάρχει ισομετρία $f: \mathcal{E} \rightarrow \mathcal{E}$, έτσι ώστε:

$$\frac{\vec{y}}{\|\vec{y}\|} = \vec{e}_1 = f(\vec{e}_1) = f\left(\frac{\vec{x}}{\|\vec{x}\|}\right) = \frac{1}{\|\vec{x}\|} f(\vec{x})$$

και επειδή $\|\vec{x}\| = \|\vec{y}\|$, η παραπάνω σχέση δείχνει ότι: $f(\vec{x}) = \vec{y}$.

(2) Έστω ο Ευκλείδειος χώρος $\mathcal{E} = \mathbb{R}^3$ εφοδιασμένος με το συνηθισμένο εσωτερικό γινόμενο, και έστω:

$$\vec{x} = (1, 0, 0), \quad \vec{y} = (1/3, 2/3, 2/3), \quad \vec{z} = (0, 1, 1), \quad \vec{w} = (1, 0, 1)$$

Τότε υπολογίζουμε εύκολα:

$$\|\vec{x}\| = 1 = \|\vec{y}\| \quad \text{και} \quad \|\vec{z}\| = \sqrt{2} = \|\vec{w}\|$$

Αν υπήρχε ισομετρία $f: \mathcal{E} \rightarrow \mathcal{E}$, έτσι ώστε:

$$f(\vec{x}) = \vec{y} \quad \text{και} \quad f(\vec{z}) = \vec{w} \quad (*)$$

τότε θα είχαμε:

$$0 = \langle \vec{x}, \vec{z} \rangle = \langle f(\vec{x}), f(\vec{z}) \rangle = \langle \vec{y}, \vec{w} \rangle = 1$$

το οποίο είναι άτοπο. Άρα δεν υπάρχει ισομετρία με την επιθυμητή ιδιότητα.

Παρατήρηση: Αν επιπλέον ισχύει ότι: $\langle \vec{x}, \vec{z} \rangle = \langle \vec{y}, \vec{w} \rangle$, τότε υπάρχει ισομετρία $f: \mathcal{E} \rightarrow \mathcal{E}$, έτσι ώστε να ισχύουν οι σχέσεις (*). Δείξτε το σαν ΑΣΚΗΣΗ. \square

Άσκηση 3. Έστω $(\mathcal{E}, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ένας Ευκλείδειος χώρος πεπερασμένης διάστασης, και

$$f: \mathcal{E} \rightarrow \mathcal{E}$$

μια ισομετρία. Να δείξετε ότι αν \mathcal{V} είναι ένας υπόχωρος του \mathcal{E} , τότε:

$$f(\mathcal{V}) \subseteq \mathcal{V} \quad \implies \quad f(\mathcal{V}^\perp) \subseteq \mathcal{V}^\perp$$

Ισχύει η αντίστροφη συνεπαγωγή;

Λύση. Υπευθυμίζουμε πρώτα το εξής:

Θεωρία: Έστω $f: \mathcal{E} \rightarrow \mathcal{F}$ μια ισομετρία μεταξύ δυο Ευκλείδειων χώρων πεπερασμένης διάστασης. Τότε η f είναι μονομορφισμός.

Απόδειξη: Έστω $\vec{x} \in \mathcal{E}$ έτσι ώστε $f(\vec{x}) = \vec{0}$. Τότε $\|f(\vec{x})\| = 0$ και επειδή η f είναι ισομετρία έπεται ότι $\|\vec{x}\| = 0$. Συνεπώς $\vec{x} = \vec{0}$ και άρα $\text{Ker } f = \{\vec{0}\}$, δηλαδή η f είναι 1-1.

Υποθέτουμε ότι $f(\mathcal{V}) \subseteq \mathcal{V}$ και έστω ένα διάνυσμα $\vec{w} \in f(\mathcal{V}^\perp)$. Θα δείξουμε ότι $\vec{w} \in \mathcal{V}^\perp$. Από τη παραπάνω υπευθύμιση έχουμε ότι η f είναι μονομορφισμός και επειδή $f(\mathcal{V}) \subseteq \mathcal{V}$ έπεται ότι η f περιορίζεται σε μια γραμμική απεικόνιση

$$f_{\mathcal{V}}: \mathcal{V} \rightarrow \mathcal{V}, \quad f_{\mathcal{V}}(\vec{x}) = f(\vec{x})$$

Επειδή ο \mathcal{V} είναι Ευκλείδειος χώρος, ως υπόχωρος του Ευκλείδειου χώρου \mathcal{E} , και επειδή η f παραμένει ισομετρία περιορισμένη στον \mathcal{V} , έπεται ότι η $f_{\mathcal{V}}$ είναι ισομετρία και άρα είναι μονομορφισμός. Επειδή ο \mathcal{V}

έχει πεπερασμένη διάσταση, ως υπόχωρος του \mathcal{E} , έπεται ότι η $f_{\mathcal{V}}$ είναι ισομορφισμός και ιδιαίτερα είναι επί.
Άρα:

$$f(\mathcal{V}) = \mathcal{V} \quad (*)$$

Επειδή $\vec{w} \in f(\mathcal{V}^{\perp})$, έχουμε ότι $\vec{w} = f(\vec{z})$ για κάποιο $\vec{z} \in \mathcal{V}^{\perp}$. Έστω $\vec{v} \in \mathcal{V}$. Επειδή η f περιορισμένη στον \mathcal{V} είναι επί, από τη σχέση (*), έχουμε $\vec{v} = f(\vec{v}')$ για κάποιο $\vec{v}' \in \mathcal{V}$ και άρα

$$\begin{aligned} \langle \vec{v}, \vec{w} \rangle &= \langle f(\vec{v}'), f(\vec{z}) \rangle \\ &= \langle \vec{v}', \vec{z} \rangle && f : \text{ισομετρία} \\ &= 0 && \vec{z} \in \mathcal{V}^{\perp} \end{aligned}$$

Επομένως $\vec{w} \in \mathcal{V}^{\perp}$ και άρα πράγματι δείξαμε: $f(\mathcal{V}^{\perp}) \subseteq \mathcal{V}^{\perp}$.

Αντίστροφα έστω ότι ισχύει $f(\mathcal{V}^{\perp}) \subseteq \mathcal{V}^{\perp}$. Τότε αν αντικαταστήσουμε όπου \mathcal{V} με \mathcal{V}^{\perp} έχουμε ότι $f((\mathcal{V}^{\perp})^{\perp}) \subseteq (\mathcal{V}^{\perp})^{\perp}$ και άρα $f(\mathcal{V}) \subseteq \mathcal{V}$, διότι όπως γνωρίζουμε ισχύει ότι $(\mathcal{V}^{\perp})^{\perp} = \mathcal{V}$ επειδή ο \mathcal{E} έχει πεπερασμένη διάσταση. \square

Άσκηση 4. (1) Θεωρούμε τον Ευκλείδειο χώρο \mathbb{R}^4 εφοδιασμένο με το συνηθισμένο εσωτερικό γινόμενο και τους υποχώρους του

$$\begin{aligned} \mathcal{V} &= \{(x, y, z, w) \in \mathbb{R}^4 \mid 2x + 3y + z = 0\} \\ \mathcal{W} &= \{(x, y, z, w) \in \mathbb{R}^4 \mid x - y + w = 0\} \end{aligned}$$

Να βρεθεί μια ισομετρία $f: (\mathcal{V}, \langle, \rangle) \rightarrow (\mathbb{R}_2[t], \langle, \rangle)$ και μια ισομετρία $g: (\mathcal{W}, \langle, \rangle) \rightarrow (\mathbb{R}^3, \langle, \rangle)$.

(2) Να εξετασθεί αν υπάρχει ισομετρία $h: (\mathcal{V} \cap \mathcal{W}, \langle, \rangle) \rightarrow (M_{n \times n}(\mathbb{R}), \langle, \rangle)$, για κατάλληλο $n \geq 1$.

Λύση. Από την περιγραφή των συνόλων \mathcal{V} και \mathcal{W} , εύκολα βλέπουμε ότι το σύνολο

$$\mathcal{B}_1 = \{(1, 0, -2, 0), (0, 1, -3, 0), (0, 0, 0, 1)\}$$

είναι μια βάση του \mathcal{V} , και το σύνολο

$$\mathcal{C}_1 = \{(1, 1, 0, 0), (0, 1, 0, 1), (0, 0, 1, 0)\}$$

είναι μια βάση του \mathcal{W} . Άρα:

$$\dim_{\mathbb{R}} \mathcal{V} = 3 = \dim_{\mathbb{R}} \mathbb{R}_2[t] \quad \text{και} \quad \dim_{\mathbb{R}} \mathcal{W} = 3 = \dim_{\mathbb{R}} \mathbb{R}^3$$

Επειδή οι Ευκλείδειοι χώροι $(\mathcal{V}, \langle, \rangle)$ και $(\mathbb{R}_2[t], \langle, \rangle)$ έχουν την ίδια διάσταση, έπεται ότι είναι ισομετρικά ισομορφιοι, και παρόμοια επειδή οι Ευκλείδειοι χώροι $(\mathcal{W}, \langle, \rangle)$ και $(\mathbb{R}^3, \langle, \rangle)$ έχουν την ίδια διάσταση, έπεται ότι είναι ισομετρικά ισομορφιοι.

1. Για να κατασκευάσουμε μια ισομετρία $f: \mathcal{V} \rightarrow \mathbb{R}_2[t]$, βρίσκουμε πρώτα ορθοκανονικές βάσεις των \mathcal{V} και $\mathbb{R}_2[t]$.

Με την διαδικασία Gram-Schmidt στη βάση \mathcal{B}_1 βλέπουμε ότι το σύνολο

$$\mathcal{B} = \left\{ \vec{e}_1 = \frac{1}{\sqrt{10}}(0, 1, -3, 0), \quad \vec{e}_2 = \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{7}}(1, -\frac{3}{5}, -\frac{1}{5}, 0), \quad \vec{e}_3 = (0, 0, 0, 1) \right\}$$

είναι μια ορθοκανονική βάση του \mathcal{V} .

Η διαδικασία Gram-Schmidt στην κανονική βάση $\{1, t, t^2\}$ του $\mathbb{R}_2[t]$ δίνει, ως γνωστόν την ορθοκανονική βάση

$$\mathcal{F} = \left\{ \vec{e}_1 = 1, \quad \vec{e}_2 = \sqrt{12}(t - \frac{1}{2}), \quad \vec{e}_3 = \sqrt{180}(t^2 - t + \frac{1}{6}) \right\}$$

Τότε υπάρχει μοναδική ισομετρία $f: \mathcal{V} \rightarrow \mathbb{R}_2[t]$ έτσι ώστε:

$$f(\vec{e}_i) = \vec{e}_i, \quad 1 \leq i \leq 3$$

Αν θέλουμε να υπολογίσουμε τον ακριβή τύπο ορισμού της f σε ένα διάνυσμα $\vec{\zeta} = (x, y, z, w) \in \mathcal{V}$, εκφράζουμε το $\vec{\zeta}$ ως γραμμικό συνδυασμό $\vec{\zeta} = \kappa\vec{e}_1 + \lambda\vec{e}_2 + \mu\vec{e}_3$ της ΟΚΒ \mathcal{B} , και κατόπιν εφαρμόζουμε την f : $f(\vec{\zeta}) = \kappa f(\vec{e}_1) + \lambda f(\vec{e}_2) + \mu f(\vec{e}_3) = \kappa\vec{e}_1 + \lambda\vec{e}_2 + \mu\vec{e}_3$ απ' όπου προκύπτει μετά από πράξεις το ζητούμενο.

Παρόμοια κατασκευάζουμε μια ισομετρία μεταξύ των \mathcal{W} και \mathbb{R}^3 .

2. Για να υπάρχει ισομετρία $h: (\mathcal{V} \cap \mathcal{W}, \langle, \rangle) \longrightarrow (M_{n \times n}(\mathbb{R}), \langle, \rangle)$, για κατάλληλο $n \geq 1$, θα πρέπει

$$\dim_{\mathbb{R}}(\mathcal{V} \cap \mathcal{W}) = n^2 = \dim_{\mathbb{R}} M_{n \times n}(\mathbb{R})$$

Επειδή $\dim_{\mathbb{R}} \mathcal{V} = 3 = \dim_{\mathbb{R}} \mathcal{W}$, έπεται ότι:

$$\dim_{\mathbb{R}}(\mathcal{V} \cap \mathcal{W}) = \dim_{\mathbb{R}} \mathcal{V} + \dim_{\mathbb{R}} \mathcal{W} - \dim_{\mathbb{R}}(\mathcal{V} + \mathcal{W}) = 6 - \dim_{\mathbb{R}}(\mathcal{V} + \mathcal{W})$$

Η ένωση των βάσεων

$$\mathcal{B}_1 \cup \mathcal{C}_1 = \left\{ (1, 0, -2, 0), (0, 1, -3, 0), (0, 0, 0, 1) \right\} \cup \left\{ (1, 1, 0, 0), (0, 1, 0, 1), (0, 0, 1, 0) \right\}$$

των \mathcal{V} και \mathcal{W} είναι προφανώς ένα σύνολο γεννητόρων του $\mathcal{V} + \mathcal{W}$ και εύκολα βλέπουμε ότι το υποσύνολο

$$\mathcal{D} = \left\{ (1, 1, 0, 0), (0, 1, 0, 1), (0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1) \right\}$$

είναι βάση του $\mathcal{V} + \mathcal{W}$ και επομένως $\dim_{\mathbb{R}}(\mathcal{V} + \mathcal{W}) = 4$. Με άλλα λόγια $\mathcal{V} + \mathcal{W} = \mathbb{R}^4$. Τότε όμως

$$\dim_{\mathbb{R}}(\mathcal{V} \cap \mathcal{W}) = 2$$

Επειδή δεν υπάρχει φυσικός $n \geq 1$ έτσι ώστε $n^2 = 2$, συμπεραίνουμε ότι δεν υπάρχει ισομετρία $h: (\mathcal{V} \cap \mathcal{W}, \langle, \rangle) \longrightarrow (M_{n \times n}(\mathbb{R}), \langle, \rangle)$, $\forall n \geq 1$. \square

Άσκηση 5. Θεωρούμε τον πίνακα

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{14}} & * & * \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{2}{\sqrt{14}} & * & * \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-3}{\sqrt{14}} & * & * \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{14}} & * & * \\ 0 & 0 & * & * \end{pmatrix}$$

Συμπληρώστε τον πίνακα A έτσι ώστε να είναι ορθογώνιος.

Λύση. Για να είναι ο πίνακας A ορθογώνιος πρέπει να τον συμπληρώσουμε με κατάλληλα διανύσματα στήλες έτσι ώστε να έχουν μέτρο ένα και να είναι κάθετα μεταξύ τους. Θέτουμε

$$\Sigma_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \Sigma_2 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{14}} \\ \frac{2}{\sqrt{14}} \\ \frac{-3}{\sqrt{14}} \\ \frac{1}{\sqrt{14}} \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{και} \quad \Sigma_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Τότε $\|\Sigma_3\| = 1$ και $\langle \Sigma_1, \Sigma_3 \rangle = \langle \Sigma_2, \Sigma_3 \rangle = 0$. Έστω

$$\Sigma_4 = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \\ \delta \end{pmatrix}$$

Θέλουμε το διάνυσμα στήλη Σ_4 να έχει μέτρο ένα και να είναι κάθετο με τα τρία προηγούμενα διανύσματα στήλης του πίνακα A , δηλαδή: $\|\Sigma_4\| = 1$ και $\langle \Sigma_1, \Sigma_4 \rangle = \langle \Sigma_2, \Sigma_4 \rangle = \langle \Sigma_3, \Sigma_4 \rangle = 0$. Έχουμε:

$$\langle \Sigma_3, \Sigma_4 \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \\ \delta \end{pmatrix} \right\rangle = 0 \implies \delta = 0$$

$$\langle \Sigma_1, \Sigma_4 \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \\ \delta \end{pmatrix} \right\rangle = 0 \implies \alpha + \beta + \gamma = 0 \implies \alpha = -\beta - \gamma \quad (1)$$

$$\langle \Sigma_2, \Sigma_4 \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{14}} \\ \frac{2}{\sqrt{14}} \\ \frac{-3}{\sqrt{14}} \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \\ \delta \end{pmatrix} \right\rangle = 0 \implies \alpha + 2\beta - 3\gamma = 0 \stackrel{(1)}{\implies} \begin{cases} \beta = 4\gamma \\ \alpha = -5\gamma \end{cases}$$

Αφού λοιπόν $\delta = 0$, $\beta = 4\gamma$ και $\alpha = -5\gamma$ τότε:

$$\|\Sigma_4\| = 1 \implies \sqrt{\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2} = 1$$

$$\implies \alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 = 1$$

$$\implies (-5\gamma)^2 + (4\gamma)^2 + \gamma^2 = 1$$

$$\implies 25\gamma^2 + 16\gamma^2 + \gamma^2 = 1$$

$$\implies 42\gamma^2 = 1$$

$$\implies \gamma = \pm \frac{1}{\sqrt{42}}$$

Άρα η στήλη Σ_4 που ψάχνουμε είναι

$$\Sigma_4 = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \\ \delta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{-5}{\sqrt{42}} \\ \frac{4}{\sqrt{42}} \\ \frac{1}{\sqrt{42}} \\ 0 \end{pmatrix} \quad \eta \quad \Sigma_4 = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \\ \delta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{5}{\sqrt{42}} \\ \frac{-4}{\sqrt{42}} \\ \frac{-1}{\sqrt{42}} \\ 0 \end{pmatrix}$$

Επομένως ο πίνακας

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{14}} & 0 & \frac{-5}{\sqrt{42}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{2}{\sqrt{14}} & 0 & \frac{4}{\sqrt{42}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-3}{\sqrt{14}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{42}} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \eta \quad A = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{14}} & 0 & \frac{5}{\sqrt{42}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{2}{\sqrt{14}} & 0 & \frac{-4}{\sqrt{42}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-3}{\sqrt{14}} & 0 & \frac{-1}{\sqrt{42}} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

είναι ορθογώνιος. \square

Άσκηση 6. Θεωρούμε την απεικόνιση

$$\langle , \rangle' : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}, \quad \langle (x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \rangle' = 4x_1y_1 + 2x_2y_2 + 8x_3y_3$$

- (1) Δείξτε ότι η απεικόνιση \langle , \rangle' ορίζει ένα εσωτερικό γινόμενο στον \mathbb{R}^3 .
 (2) Να δείξετε ότι η γραμμική απεικόνιση

$$f : (\mathbb{R}^3, \langle , \rangle) \longrightarrow (\mathbb{R}^3, \langle , \rangle'), \quad f(x, y, z) = \left(\frac{x}{2}, \frac{y}{\sqrt{2}}, \frac{z}{2\sqrt{2}} \right)$$

είναι μια ισομετρία, όπου \langle , \rangle είναι το συνηθισμένο εσωτερικό γινόμενο του \mathbb{R}^3 .

Λύση. Έστω $(x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3), (z_1, z_2, z_3) \in \mathbb{R}^3$ και $\lambda \in \mathbb{R}$. Τότε έχουμε:

$$\begin{aligned} \langle (x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \rangle' &= 4x_1y_1 + 2x_2y_2 + 8x_3y_3 \\ &= 4y_1x_1 + 2y_2x_2 + 8y_3x_3 \\ &= \langle (y_1, y_2, y_3), (x_1, x_2, x_3) \rangle' \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle (x_1, x_2, x_3) + (y_1, y_2, y_3), (z_1, z_2, z_3) \rangle' &= \langle (x_1 + y_1, x_2 + y_2, x_3 + y_3), (z_1, z_2, z_3) \rangle' \\ &= 4(x_1 + y_1)z_1 + 2(x_2 + y_2)z_2 + 8(x_3 + y_3)z_3 \\ &= 4x_1z_1 + 4y_1z_1 + 2x_2z_2 + 2y_2z_2 + 8x_3z_3 + 8y_3z_3 \\ &= 4x_1z_1 + 2x_2z_2 + 8x_3z_3 + 4y_1z_1 + 2y_2z_2 + 8y_3z_3 \\ &= \langle (x_1, x_2, x_3), (z_1, z_2, z_3) \rangle' + \langle (y_1, y_2, y_3), (z_1, z_2, z_3) \rangle' \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle \lambda(x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \rangle' &= \langle (\lambda x_1, \lambda x_2, \lambda x_3), (y_1, y_2, y_3) \rangle' \\ &= 4\lambda x_1y_1 + 2\lambda x_2y_2 + 8\lambda x_3y_3 \\ &= \lambda(4x_1y_1 + 2x_2y_2 + 8x_3y_3) \\ &= \lambda \langle (x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \rangle' \end{aligned}$$

$$\langle (x_1, x_2, x_3), (x_1, x_2, x_3) \rangle' = 4x_1^2 + 2x_2^2 + 8x_3^2 \geq 0$$

και $\langle (x_1, x_2, x_3), (x_1, x_2, x_3) \rangle' = 0$ αν και μόνο αν $(x_1, x_2, x_3) = (0, 0, 0)$. Άρα η απεικόνιση \langle , \rangle' ορίζει ένα εσωτερικό γινόμενο στον \mathbb{R}^3 . Έστω $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. Τότε:

$$\begin{aligned} \|f(x, y, z)\| &= \sqrt{\langle f(x, y, z), f(x, y, z) \rangle'} \\ &= \sqrt{\langle \left(\frac{x}{2}, \frac{y}{\sqrt{2}}, \frac{z}{2\sqrt{2}} \right), \left(\frac{x}{2}, \frac{y}{\sqrt{2}}, \frac{z}{2\sqrt{2}} \right) \rangle'} \\ &= \sqrt{4 \cdot \frac{x}{2} \cdot \frac{x}{2} + 2 \cdot \frac{y}{\sqrt{2}} \cdot \frac{y}{\sqrt{2}} + 8 \cdot \frac{z}{2\sqrt{2}} \cdot \frac{z}{2\sqrt{2}}} \\ &= \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \\ &= \|(x, y, z)\| \end{aligned}$$

Άρα η γραμμική απεικόνιση $f : (\mathbb{R}^3, \langle , \rangle) \longrightarrow (\mathbb{R}^3, \langle , \rangle')$, $f(x, y, z) = \left(\frac{x}{2}, \frac{y}{\sqrt{2}}, \frac{z}{2\sqrt{2}} \right)$ είναι ισομετρία. \square

Άσκηση 7. Να δείξετε ότι ο πίνακας

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

παριστάνει στροφή επιπέδου περί άξονα κάθετο σ' αυτό και να προσδιορίσετε τον άξονα και τη γωνία στροφής.

Λύση. Ο πίνακας A είναι ορθογώνιος αφού ${}^t A \cdot A = I_3$. Διαφορετικά: βλέπουμε άμεσα ότι οι στήλες του πίνακα A αποτελούν ορθοκανονική βάση του \mathbb{R}_3 . Επιπλέον εύκολα υπολογίζουμε ότι $|A| = 1$.

Άρα από το Θεώρημα του Euler ο πίνακας A παριστάνει στροφή επιπέδου (Π) γύρω από άξονα (ε) κάθετο σ' αυτό κατά γωνία θ . Επίσης, από τη Θεωρία γνωρίζουμε ότι ο A έχει ιδιοτιμή το $\lambda = 1$ και ο άξονας στροφής είναι ο ιδιόχωρος $\mathcal{V}(1)$. Έχουμε:

$$A \cdot X = 1 \cdot X \implies \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \implies \begin{pmatrix} y \\ x \\ -z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \implies \begin{cases} x = y \\ z = 0 \end{cases}$$

Τότε ο ιδιόχωρος $\mathcal{V}(1)$, δηλαδή ο άξονας στροφής (ε) , είναι

$$\mathcal{V}(1) = \left\{ \kappa \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}_3 \mid \kappa \in \mathbb{R} \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$$

Το διάνυσμα

$$E_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix}$$

αποτελεί μια ορθοκανονική βάση του $\mathcal{V}(1)$, την οποία την συμπληρώνουμε σε μια ορθοκανονική βάση του \mathbb{R}_3 . Εύκολα βρίσκουμε ότι το σύνολο

$$\left\{ E_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix}, E_2 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{-1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix}, E_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

αποτελεί μια ορθοκανονική βάση του \mathbb{R}_3 . Τότε το επίπεδο (Π) ορίζεται από τον υπόχωρο $\langle E_2, E_3 \rangle$. Ο πίνακας A ορίζει τη γραμμική απεικόνιση

$$f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3, \quad f(x, y, z) = (y, x, -z)$$

και έχουμε τον ορθογώνιο πίνακα

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{-1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

που είναι ο πίνακας μετάβασης από τη κανονική βάση $\{\vec{e}_1 = (1, 0, 0), \vec{e}_2 = (0, 1, 0), \vec{e}_3 = (0, 0, 1)\}$ του \mathbb{R}^3 στην ορθοκανονική βάση $\{\vec{\epsilon}_1 = (\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0), \vec{\epsilon}_2 = (\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{-1}{\sqrt{2}}, 0), \vec{\epsilon}_3 = (0, 0, 1)\}$ του \mathbb{R}^3 . Τότε έχουμε:

$${}^t P \cdot A \cdot P = \dots = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & -\sin \theta \\ 0 & \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

όπου θ η γωνία στροφής. Συνεπώς αφού $\cos \theta = -1$ έχουμε ότι η γωνία στροφής είναι $\theta = \pi$.

Διαφορετικά τη γωνία στροφής τη βρίσκουμε πιο εύκολα ως εξής:

$$\cos(\theta) = \frac{\text{Tr}A - 1}{2} = \frac{-1 - 1}{2} = -1 \implies \theta = \pi \quad \square$$

Άσκηση 8. Στον Ευκλείδειο χώρο \mathbb{R}^3 , εφοδιασμένο με το συνηθισμένο εσωτερικό γινόμενο, θεωρούμε τη γραμμική απεικόνιση

$$f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3, \quad f(x, y, z) = \left(\frac{2}{3}x + \frac{2}{3}y + az, \frac{2}{3}x - \frac{1}{3}y + bz, -\frac{1}{3}x + \frac{2}{3}y + cz \right)$$

- (1) Να υπολογίσετε τις τιμές των πραγματικών αριθμών a, b και c έτσι ώστε η f να είναι ισομετρία η οποία παριστά στροφή επιπέδου γύρω από άξονα κάθετο σ' αυτό.
 (2) Αν η f είναι ισομετρία,
 (α') να υπολογισθεί η γωνία των διανυσμάτων $f(1, 0, 0)$ και $f(0, 1, 0)$.
 (β') να βρεθεί το επίπεδο και ο άξονας περιστροφής του ερωτήματος (1).

Λύση. (1) Έστω $\mathcal{B} = \{\vec{e}_1 = (1, 0, 0), \vec{e}_2 = (0, 1, 0), \vec{e}_3 = (0, 0, 1)\}$ η κανονική βάση του \mathbb{R}^3 . Έχουμε:

$$\begin{cases} f(1, 0, 0) = \left(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, -\frac{1}{3}\right) \\ f(0, 1, 0) = \left(\frac{2}{3}, -\frac{1}{3}, \frac{2}{3}\right) \\ f(0, 0, 1) = (a, b, c) \end{cases} \implies \mathcal{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(f) := A = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & a \\ \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & b \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & c \end{pmatrix}$$

και τότε γνωρίζουμε ότι

$$f : \text{ισομετρία} \iff A : \text{ορθογώνιος}$$

Άρα πρέπει να βρούμε τα $a, b, c \in \mathbb{R}$ έτσι ώστε ο πίνακας A να είναι ορθογώνιος, δηλαδή θέλουμε το διάνυσμα (a, b, c) να είναι κάθετο με τα διανύσματα $\left(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, -\frac{1}{3}\right), \left(\frac{2}{3}, -\frac{1}{3}, \frac{2}{3}\right)$ και να έχει μέτρο ένα. Έχουμε:

$$\begin{cases} \left\langle \left(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, -\frac{1}{3}\right), (a, b, c) \right\rangle = 0 \\ \left\langle \left(\frac{2}{3}, -\frac{1}{3}, \frac{2}{3}\right), (a, b, c) \right\rangle = 0 \\ \|(a, b, c)\| = 1 \end{cases} \implies \begin{cases} 2a + 2b - c = 0 \\ 2a - b + 2c = 0 \\ a^2 + b^2 + c^2 = 1 \end{cases}$$

Αφαιρώντας από τη πρώτη εξίσωση τη δεύτερη βρίσκουμε ότι $b = c$ και άρα $a = -\frac{b}{2}$. Συνεπώς έχουμε $(a, b, c) = \left(-\frac{k}{2}, k, k\right), k \in \mathbb{R}$ και από τη τρίτη εξίσωση έπεται ότι

$$a^2 + b^2 + c^2 = 1 \implies \frac{k^2}{4} + k^2 + k^2 = 1 \implies 9k^2 = 4 \implies k = \pm \frac{2}{3}$$

Συνεπώς $(a, b, c) = \left(-\frac{1}{3}, \frac{2}{3}, \frac{2}{3}\right)$ ή $(a, b, c) = \left(\frac{1}{3}, -\frac{2}{3}, -\frac{2}{3}\right)$ και άρα

$$A = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} \quad \text{ή} \quad A = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix}$$

Όμως θέλουμε η f να είναι ισομετρία η οποία παριστά στροφή επιπέδου γύρω από άξονα κάθετο σ' αυτό, δηλαδή ισοδύναμα: $|A| = 1$. Υπολογίζουμε

$$\begin{vmatrix} \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} \end{vmatrix} = -1$$

και άρα

$$A = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix}$$

Συνεπώς για $a = \frac{1}{3}$, $b = -\frac{2}{3}$ και $c = -\frac{2}{3}$ η f είναι ισομετρία η οποία παριστά στροφή επιπέδου γύρω από άξονα κάθετο σ' αυτό.

- (2) Αφού η f είναι ισομετρία έπεται ότι η f διατηρεί τη γωνία δυο διανυσμάτων. Άρα αφού τα διανύσματα $(0, 1, 0)$ και $(1, 0, 0)$ είναι κάθετα μεταξύ τους έπεται ότι η γωνία των διανυσμάτων $f(1, 0, 0)$ και $f(0, 1, 0)$ είναι $\frac{\pi}{2}$.

Στη συνέχεια θα βρούμε το επίπεδο και τον άξονα περιστροφής του ερωτήματος (1). Από τη Θεωρία γνωρίζουμε ότι ο A έχει ιδιοτιμή το $\lambda = 1$ και ο άξονας περιστροφής είναι ο ιδιόχωρος $\mathcal{V}(1)$. Έχουμε:

$$A \cdot X = 1 \cdot X \implies \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & -\frac{4}{3} & -\frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{5}{3} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \implies \begin{cases} -x + 2y + z = 0 \\ 2x - 4y - 2z = 0 \\ -x + 2y - 5z = 0 \end{cases}$$

Τότε

$$\begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 2 & -4 & -2 \\ -1 & 2 & -5 \end{pmatrix} \xrightarrow[\Gamma_3 \rightarrow \Gamma_3 - \Gamma_1]{\Gamma_2 \rightarrow \Gamma_2 + 2\Gamma_1} \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -6 \end{pmatrix} \implies \begin{cases} -x + 2y + z = 0 \\ -6z = 0 \end{cases} \implies \begin{cases} x = 2y, y \in \mathbb{R} \\ z = 0 \end{cases}$$

και άρα ο ιδιόχωρος $\mathcal{V}(1)$, δηλαδή ο άξονας περιστροφής (ε), είναι

$$\mathcal{V}(1) = \{(2y, y, 0) \in \mathbb{R}^3 \mid y \in \mathbb{R}\} = \langle (2, 1, 0) \rangle$$

Το σύνολο $\{\vec{\varepsilon}_1 = \frac{1}{\sqrt{5}}(2, 1, 0)\}$ αποτελεί μια ορθοκανονική βάση του $\mathcal{V}(1)$, την οποία την συμπληρώνουμε σε μια ορθοκανονική βάση του \mathbb{R}^3 . Έστω $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. Τότε

$$\langle (x, y, z), \frac{1}{\sqrt{5}}(2, 1, 0) \rangle = 0 \implies 2x + y = 0 \implies y = -2x$$

Άρα για $x = 1$ έχουμε το διάνυσμα $(1, -2, 0)$ με μέτρο $\|(1, -2, 0)\| = \sqrt{5}$ και θέτουμε $\vec{\varepsilon}_2 = \frac{1}{\sqrt{5}}(1, -2, 0)$. Ακόμα έχουμε:

$$\begin{cases} \langle (\frac{2}{\sqrt{5}}, \frac{1}{\sqrt{5}}, 0), (x, y, z) \rangle = 0 \\ \langle (\frac{1}{\sqrt{5}}, -\frac{2}{\sqrt{5}}, 0), (x, y, z) \rangle = 0 \end{cases} \implies \begin{cases} 2x + y = 0 \\ x - 2y = 0 \end{cases} \implies x = y = 0 \text{ και } z \in \mathbb{R}$$

Για $z = 1$ έχουμε $\vec{\varepsilon}_3 = (0, 0, 1)$ και άρα μια ορθοκανονική βάση του \mathbb{R}^3 είναι

$$\{\vec{\varepsilon}_1 = \frac{1}{\sqrt{5}}(2, 1, 0), \vec{\varepsilon}_2 = \frac{1}{\sqrt{5}}(1, -2, 0), \vec{\varepsilon}_3 = (0, 0, 1)\}$$

Τότε το επίπεδο (π) ορίζεται από τον υπόχωρο $\langle \vec{\varepsilon}_2, \vec{\varepsilon}_3 \rangle$. Τέλος η γωνία περιστροφής είναι

$$\cos(\theta) = \frac{\text{Tr}A - 1}{2} = \dots = -\frac{2}{3} \quad \square$$